机器人操纵器:数理、程式与控制



作者: 保罗(R P. PAUL) 著; 许政行译

出版社:科技图书股份有限公司

出版日期: 1984.12

总页数: 289

说明: 登录教客网 (https://www.jiaokey.com/book/detail/12112256.html) 查找全本阅读方式

机器人操纵器: 数理、程式与控制 评论地址: https://www.jiaokey.com/book/detail/1 2112256.html

教客网提供千万本图书阅读地址。

https://www.jiaokey.com/book/detail/12112256.html

书名: 机器人操纵器: 数理、程式与控制